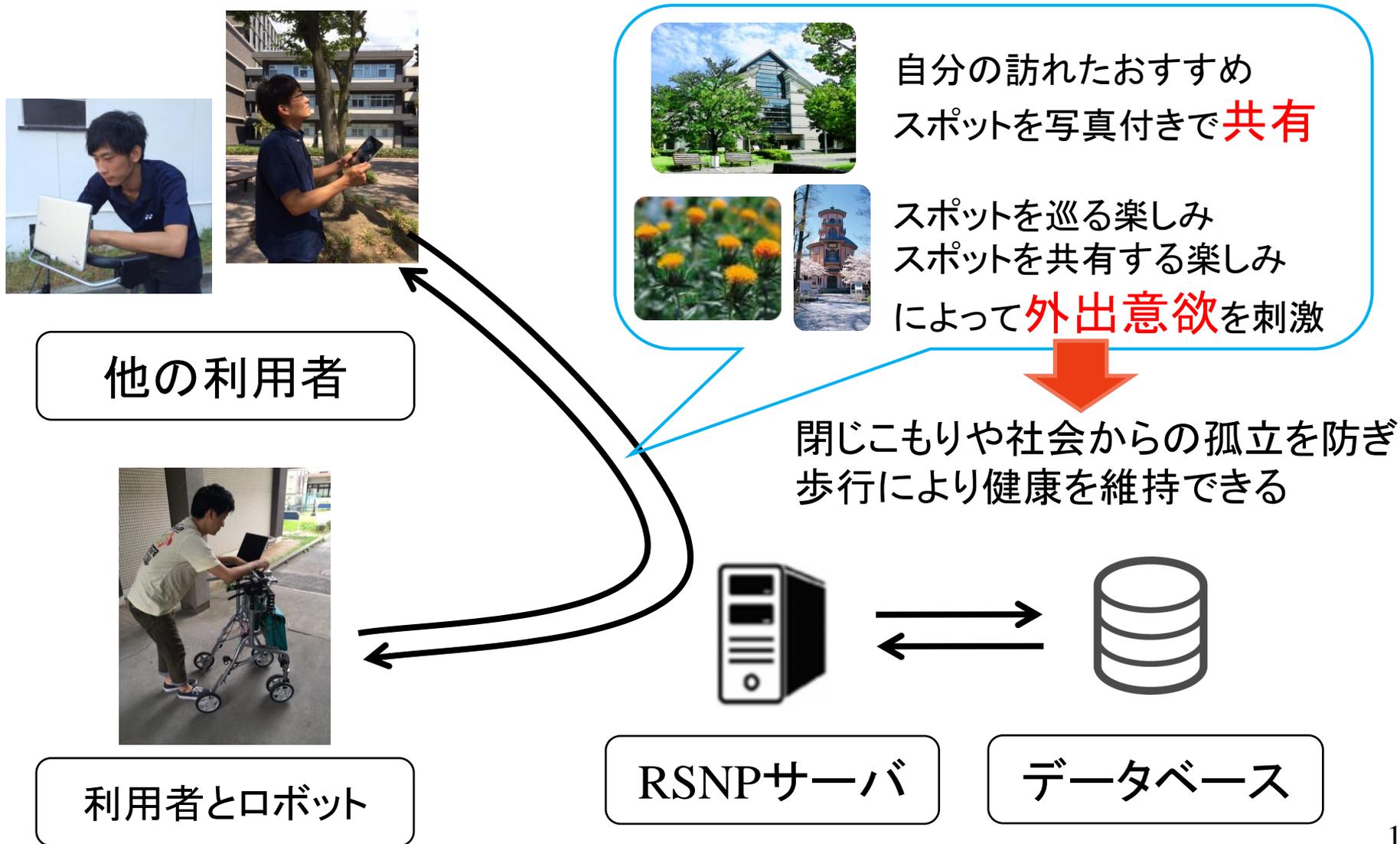


RSNPを活用した歩行車のインテリジェント機能の提案



利用者側画面



写真の撮影・共有
日時・位置情報・カテゴリ

家族・友人などと通話

地図と現在地のみを表示

移動距離・平均速度
歩幅などの利用者の歩行
に関する情報を表示
地図上に歩行軌跡を表示

公衆トイレ・公園・病院・公共
施設などの現在地周辺にあ
る施設の位置や情報を表示

他の利用者が投稿した
おすすめスポット情報
周辺の草木・花、風景
や観光施設など
利用者の趣味に
合わせてカスタマイズ



自宅やよく利用する施設を
あらかじめ設定できる
地図上やスポットをタッチ
することで目的地に設定
目的地までの
経路・所要時間を表示

見守りシステム

安全に外出を楽しむために.....

利用者の情報

- ・**転倒**の可能性を伝える
歩行車の状態や受けた衝撃から
- ・**迷子や帰宅困難**を防止
自宅から離れすぎていないか



利用者とロボット

家族も
安心!



家族/コールセンター

安否の確認

素早い対応につながる



RSNPサーバ



データベース

見守り側画面

見守り側画面

http://robotsservices/assistwalker/map/spot/rsnp/mimamori/

利用者情報

現在地

設定 通話

歩行履歴

〇月×日(△) 過去のデータ

移動距離 700m
平均速度 2.5km/時
平均歩幅 0.67m

通知欄

- ・自宅からの距離
- ・転倒

周辺の
気温: 24.7°C 湿度: 56.2%

安否確認用
ビデオ通話ができる

歩行履歴を常に表示
(利用者画面で見ることが
できる内容と同じ)

設定していた距離以上
自宅から離れたり、歩
行車に衝撃が加わった
場合通知される

地図上に利用者の現在地を表示
現在地がわかることで、問題が生
じた場合でも対応しやすくなる
現在地周辺の気温や湿度も表示

通知の一例

通知欄

- ・自宅からの距離
- ・転倒 ⚠️

強い衝撃を検知しました。
転倒の可能性があります。

